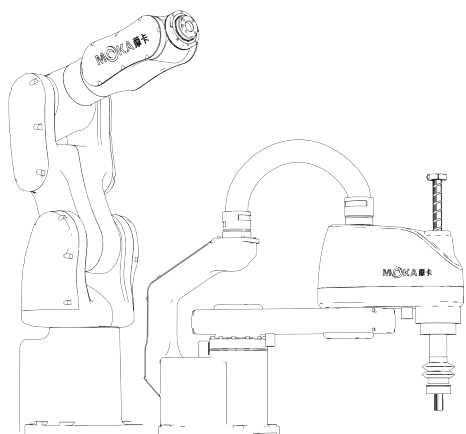


MOKA 摩卡

工业机器人

Industrial Robot Series

Industrial
Robot
Series



Higher Precision
更高精度



Higher Protection Level(IP67)
更高防护等级(IP67)



Higher Speed
更高速度



Better Price Performance
更高性价比

V8.6



摩卡机器人全球化战略布局图

GLOBALIZATION MARKET LAYOUT

北欧

海外国际服务中心

俄罗斯

海外国际服务中心

华中

国内服务运营中心

华北

国内服务运营中心

华东

国内服务运营中心

西南

国内服务运营中心

华南

国内服务运营中心

越南

海外国际服务中心

上海

国内研发中心

芜湖

国内研发中心

武汉

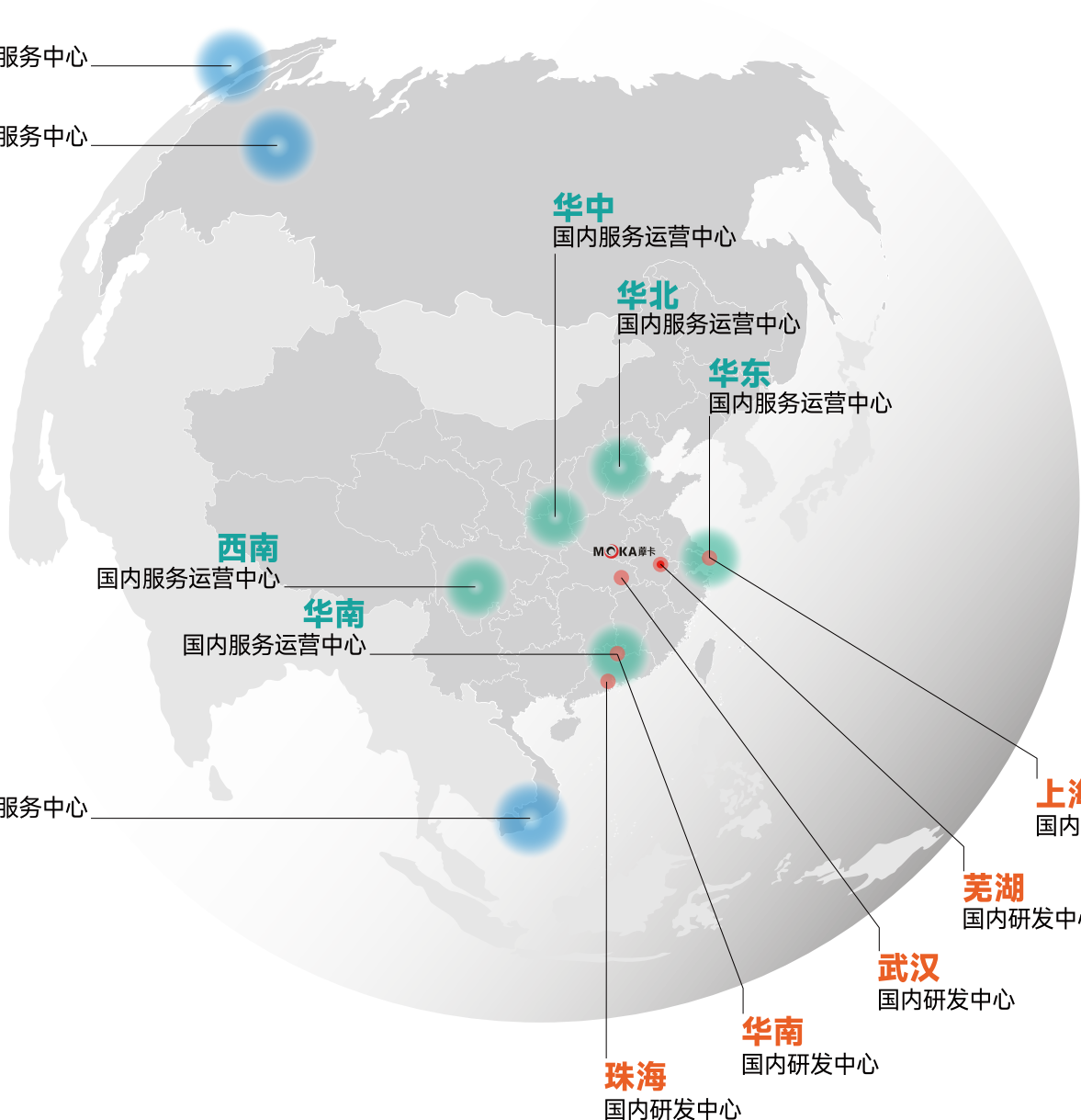
国内研发中心

华南

国内研发中心

珠海

国内研发中心





摩卡机器人科技有限公司是一家专业从事于工业机器人本体研发、生产制造、销售为一体的公司，目前拥有30余款系列工业机器人产品，5款7-30KG协作机器人。公司依托12年机器人研发技术优势和自身强大的细分市场高效定制能力，于2023年先后成立了“五大事业部”、“五大国内运营服务中心”和“三大海外国际技术服务中心”，在全面布局全球化战略的同时，深耕国内细分市场。摩卡机器人致力于将机器人自动化技术应用到各行各业，并以“引领新一代机器人自动化革命”为公司使命，始终践行“速度至上，精准为王”的产品理念，打造超高精度、超高速度、超高性价比的机器人本体。

荣誉资质

Honorary qualifications

| | | | | |
|---|---|---|---|---|
| <p>发明专利证书 发明专利号: ZL20211134966.0 发明名称: 一种用于工业机器人的控制设备 专利权人: 摩卡机器人科技股份有限公司 发明人: 李洪波, 李洪波, 李洪波, 李洪波, 李洪波 授权公告日: 2023年11月13日</p> | <p>发明专利证书 发明专利号: ZL20211134966.0 发明名称: 一种用于工业机器人的控制设备 专利权人: 摩卡机器人科技股份有限公司 发明人: 李洪波, 李洪波, 李洪波, 李洪波, 李洪波 授权公告日: 2023年11月13日</p> | <p>发明专利证书 发明专利号: ZL20211134966.0 发明名称: 一种用于工业机器人的控制设备 专利权人: 摩卡机器人科技股份有限公司 发明人: 李洪波, 李洪波, 李洪波, 李洪波, 李洪波 授权公告日: 2023年11月13日</p> | <p>发明专利证书 发明专利号: ZL20211134966.0 发明名称: 一种用于工业机器人的控制设备 专利权人: 摩卡机器人科技股份有限公司 发明人: 李洪波, 李洪波, 李洪波, 李洪波, 李洪波 授权公告日: 2023年11月13日</p> | <p>发明专利证书 发明专利号: ZL20211134966.0 发明名称: 一种用于工业机器人的控制设备 专利权人: 摩卡机器人科技股份有限公司 发明人: 李洪波, 李洪波, 李洪波, 李洪波, 李洪波 授权公告日: 2023年11月13日</p> |
| <p>发明专利证书 发明专利号: ZL20211134966.0 发明名称: 一种用于工业机器人的控制设备 专利权人: 摩卡机器人科技股份有限公司 发明人: 李洪波, 李洪波, 李洪波, 李洪波, 李洪波 授权公告日: 2023年11月13日</p> | <p>发明专利证书 发明专利号: ZL20211134966.0 发明名称: 一种用于工业机器人的控制设备 专利权人: 摩卡机器人科技股份有限公司 发明人: 李洪波, 李洪波, 李洪波, 李洪波, 李洪波 授权公告日: 2023年11月13日</p> | <p>发明专利证书 发明专利号: ZL20211134966.0 发明名称: 一种用于工业机器人的控制设备 专利权人: 摩卡机器人科技股份有限公司 发明人: 李洪波, 李洪波, 李洪波, 李洪波, 李洪波 授权公告日: 2023年11月13日</p> | <p>发明专利证书 发明专利号: ZL20211134966.0 发明名称: 一种用于工业机器人的控制设备 专利权人: 摩卡机器人科技股份有限公司 发明人: 李洪波, 李洪波, 李洪波, 李洪波, 李洪波 授权公告日: 2023年11月13日</p> | <p>发明专利证书 发明专利号: ZL20211134966.0 发明名称: 一种用于工业机器人的控制设备 专利权人: 摩卡机器人科技股份有限公司 发明人: 李洪波, 李洪波, 李洪波, 李洪波, 李洪波 授权公告日: 2023年11月13日</p> |
| <p>发明专利证书 发明专利号: ZL20211134966.0 发明名称: 一种用于工业机器人的控制设备 专利权人: 摩卡机器人科技股份有限公司 发明人: 李洪波, 李洪波, 李洪波, 李洪波, 李洪波 授权公告日: 2023年11月13日</p> | <p>发明专利证书 发明专利号: ZL20211134966.0 发明名称: 一种用于工业机器人的控制设备 专利权人: 摩卡机器人科技股份有限公司 发明人: 李洪波, 李洪波, 李洪波, 李洪波, 李洪波 授权公告日: 2023年11月13日</p> | <p>中华人民共和国国家版权局 计算机软件著作权登记证书 软件名称: 摩卡工业机器人控制软件 著作权人: 摩卡机器人科技股份有限公司 首次发表日期: 2021年10月20日 登记日期: 2022年10月20日</p> | <p>实用新型专利证书 实用新型专利号: ZL20211134966.0 发明名称: 一种用于工业机器人的控制设备 专利权人: 摩卡机器人科技股份有限公司 发明人: 李洪波, 李洪波, 李洪波, 李洪波, 李洪波 授权公告日: 2023年11月13日</p> | <p>实用新型专利证书 实用新型专利号: ZL20211134966.0 发明名称: 一种用于工业机器人的控制设备 专利权人: 摩卡机器人科技股份有限公司 发明人: 李洪波, 李洪波, 李洪波, 李洪波, 李洪波 授权公告日: 2023年11月13日</p> |

MB系列

SCARA机器人



MB04SC-300



MB04SC-400



MB10SC-500



MB10SC-600



MB10SC-700



MB10SC-800



MB25SC-800



MB25SC-900



MB25SC-1000

MB系列

小六轴机器人/协作机器人



MB10S-740



MB10S-920



MB07CP-990



MB12CP-1250



MB20CP-1420



MB25CP-1800



MB30CP-1800

MB系列

通用六轴机器人



MB15-1550



MB20-2060



MB25-1840



MB30-2100



MB35-1870



MB45-1870



MB45G-1860

MB系列

大负载机器人



MB50-2650



MB70-2150



MB150-3200



MB220-2700



MB280-2650



MB180C-3200

MB系列

焊接机器人



MB10W-1500



MB10W-2050



MB15C-1550



MB15CD-1550

MR系列

MR系列机器人



MR10C-1488



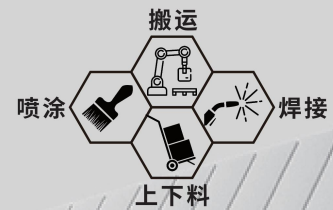
MR30C-1750



MR10W-1440-D



MR12-2010



| 轴数 | Axis | 6轴 | 运动参数 | | Moving range&speed |
|---------|------------------|---------------------|----------|---------------|----------------------|
| 运动半径 | Motion radius | 1420mm | 1轴S | 运动速度80°/s | 运动范围 $\pm 180^\circ$ |
| 电源容量 | Power capacity | 4.5KVA | 2轴L | 运动速度80°/s | 运动范围 $\pm 180^\circ$ |
| 有效载荷 | Payload | 20KG | 3轴U | 运动速度120°/s | 运动范围 $\pm 180^\circ$ |
| 重复定位精度 | Repeatability | $\pm 0.04\text{mm}$ | 4轴R | 运动速度120°/s | 运动范围 $\pm 190^\circ$ |
| 机器人重量 | Robot mass | 45KG | 5轴B | 运动速度100°/s | 运动范围 $\pm 180^\circ$ |
| 内置气管 | Power capacity | $\Phi 10$ | 6轴T | 运动速度120°/s | 运动范围 $\pm 360^\circ$ |
| 防护等级 | Protection class | IP67 | 4轴R(N.m) | Axis 4 R(N.m) | 65 |
| 输入/输出信号 | Signals | 标配16进/16出24VDC | 5轴B(N.m) | Axis 5 B(N.m) | 60 |
| 安装方式 | Install | 落地式/支架式/倒挂式 | 6轴T(N.m) | Axis 6 T(N.m) | 28 |

安装环境

| | | | | | |
|-------|------------------------------|----|---------------|-------------------|-------|
| 温度 | 0-45°C | 湿度 | 20~80%RH(无结露) | 无引火性、腐蚀性气体、液体、无溅水 | 少油、粉尘 |
| 振动加速度 | 4.9M/S ² (0.5G)以下 | 海拔 | 1000M以下 | 远离电磁源 | 远离磁场 |

控制柜参数

| | | |
|-----------|-------------------------|---|
| 外形尺寸 | Overall dimension | 386 (宽) * 445 (深) * 225 (高) mm (不含突起物) |
| 概略质量 | Rough quality | 20KG |
| 冷却方式 | Cooling method | 直接冷却 |
| 电源规格 | Power specifications | 单相220V 50/60HZ |
| 接地 | Grounding | 工业接地 (接地电阻100Ω以下专用接地) |
| 输入输出信号 | Input/Output signal | 通用信号: 输入16, 输出16 (16进16出) |
| 位置控制方式 | Position control method | 串行通信方式EtherCAT.TCP/IP |
| 内存容量 | Memory capacity | JOB: 200000步, 10000机器人命令 (共200M) |
| LAN(上位连接) | LAN(Host link) | Ethercat (1个) TCP/IP (1个) |
| 控制方式 | Control mode | 软件伺服<位置控制> |
| 周围温度 | Ambient temperature | 通电时: 0~ + 45°C, 保管时: - 20~ + 60°C |
| 驱动单元 | Driver unit | AC伺服用伺服包 (共6轴); 外部轴可增加) |
| 相对湿度 | Relative humidity | 10%~90% (不结露) |
| 振动 | Vibrate | 0.5G以下 |
| 串口I/F | Serial port I/F | RS232/RS422/RS485 (一个) RS232 (一个) 45网口 (三个) |
| 海拔 | Altitude | 海拔1000m以下, 超过1000m, 每增加100m最大周围温度降低1%, 最高可在2000m使用。 |
| 其它 | Other | 无粉尘、切屑液 (含冷却液)、有机溶液、油烟、水、盐分、药品、防锈油、无强微波、紫外线、X射线、放射线照射 |

示教编程器规格

| | | |
|------|--------------------|---|
| 外形尺寸 | Overall dimensions | 280 (宽) * 220 (深) * 120 (高) mm (含突起物) |
| 毛重 | gross weight | 0.6KG |
| 材质 | material quality | 强化塑料 |
| 显示屏 | display screen | 8英寸彩色LED、触摸屏640*480像素 |
| 防护等级 | protection grade | IP54 |
| 电缆长度 | Cable Length | 标配: 5m; 选配: 15m |
| 操作机 | manipulator | 选择键、轴操作键、数值/应用键、带钥匙的切换模式键/ (示教模式、再现模式、远程模式)、急停键、始能键、USB端口1个 |



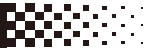
安全注意

使用前请熟读说明书及附属文件等,正确使用。

· 此目录记载的产品为MB20CP-1420

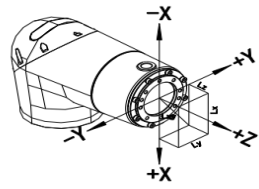
如 MB20CP-1420发生的故障以及错误及错误操作直接威胁到人身安全,或被使用于危害人体安全的用途时请与我们联系,我们将作出改善。

· 图解为意向图。

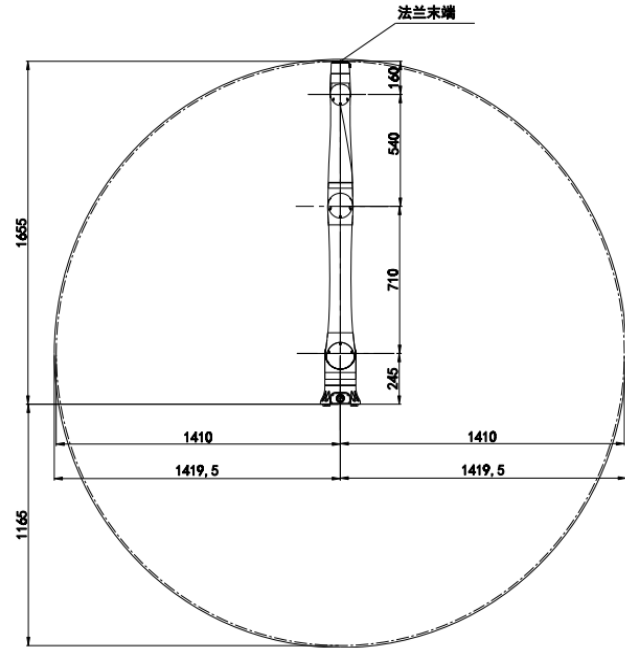
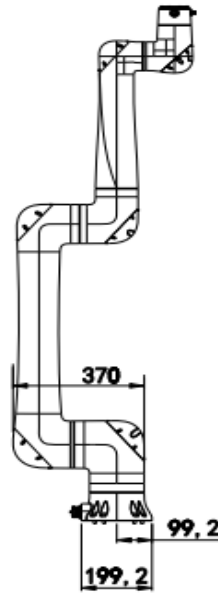
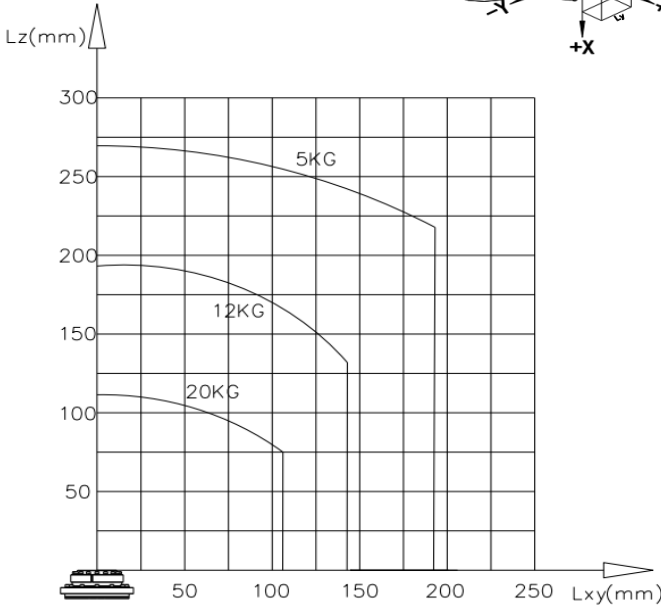


机器人负载曲线

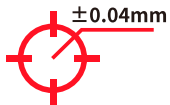
外形尺寸及动作范围



P点运动范围



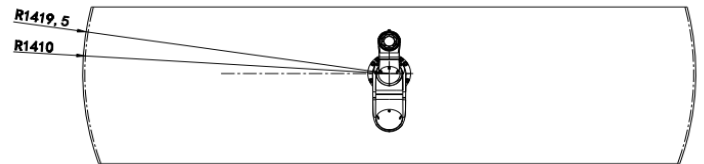
20KG
最大载荷



±0.04mm
重复定位精度



1420mm
动作范围



8 x M4x8 EQS
Ø3.3x10.1

22.5°
w Ø5X90°, 近端

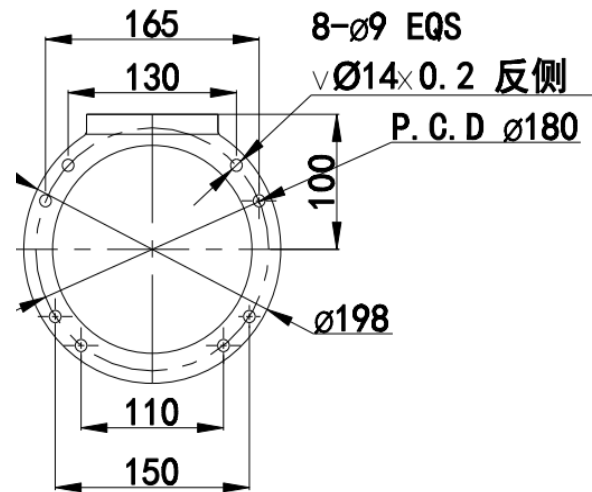
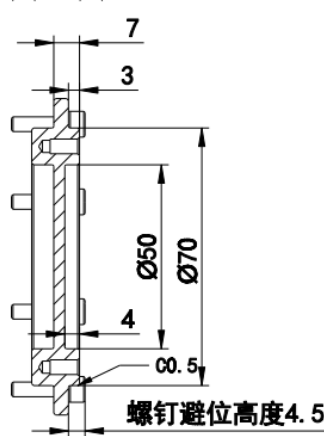
2 x Ø5x10 EQS
w Ø5X90°, 近端

P. C. D Ø60

Ø86

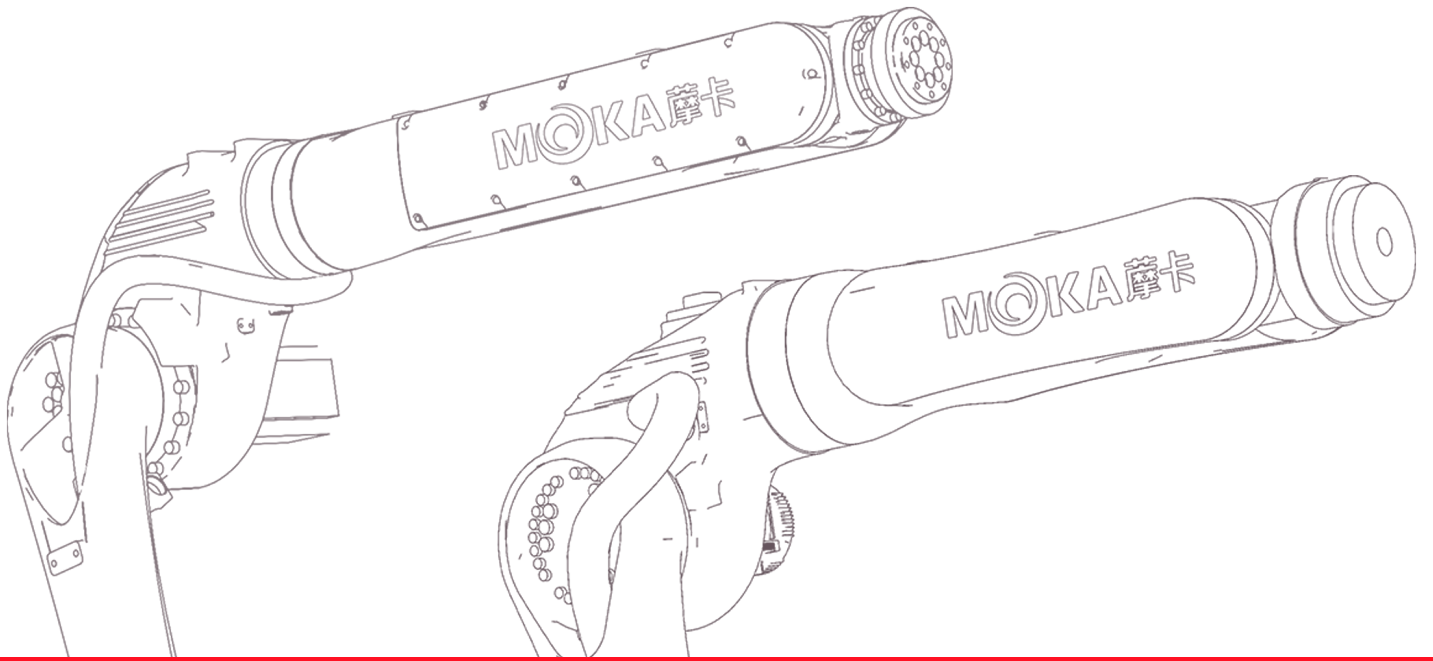
Ø70

A-A



末端法兰安装尺寸

底座安装尺寸



MOKA 摩卡

引领新一代机器人自动化革命



芜湖摩卡机器人科技有限公司
WUHU MOKA ROBOT TECHNOLOGY CO.,LTD
地址:安徽省芜湖市鸠江区纬四路19号
NO.19,Wei 4th Road,JiuJiang District,Wuhu City,Anhui Province

官方网址:www.moka-robot.com
企业邮箱:moka@moka-robot.com
全国热线:400-800-5282